

ピックアンドプレースユニット

製品概要

電子部品等の小物パーツを吸着し、高速搬送するためのユニットです。ハイスピードとコンパクトを目的に開発した製品です。



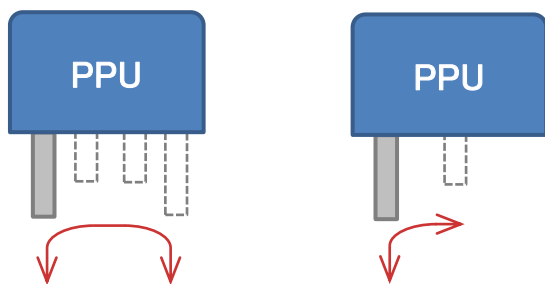
製品特徴

高速搬送が可能 (直交ロボットX-Zのサイクルタイムに比べ **約60%短縮**)

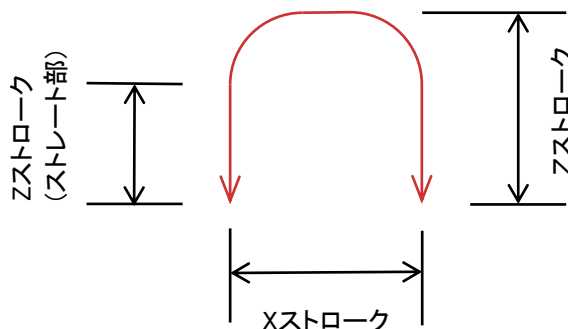
製品サイズが**コンパクト** (筐体の上方投影面積が他社比 **約20%減**)

スタイリッシュで**堅牢なアルミボディ**

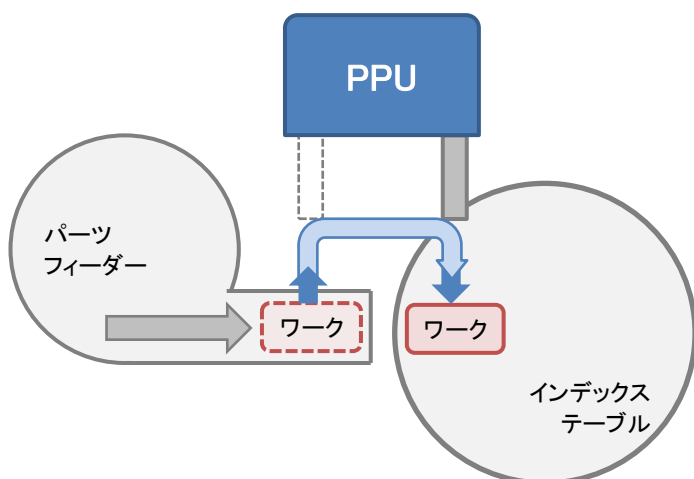
動作軌跡



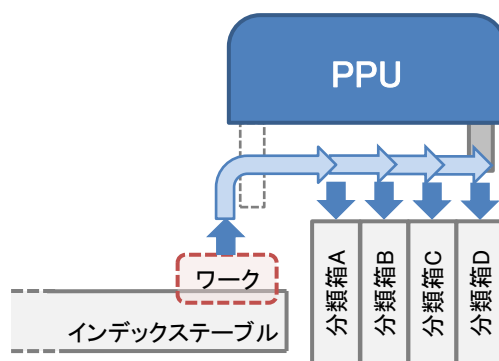
2点間往復動作(左図)はもちろん、
中間停止(右図)もできます。



使用例



部品供給に使用できます。

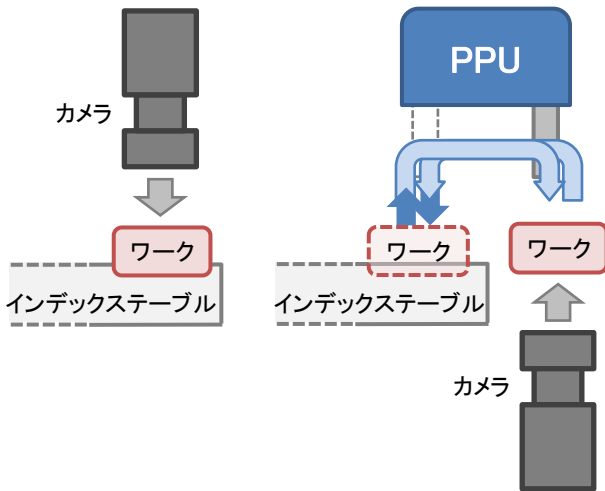


OK/NG排出に使用できます。

使用例

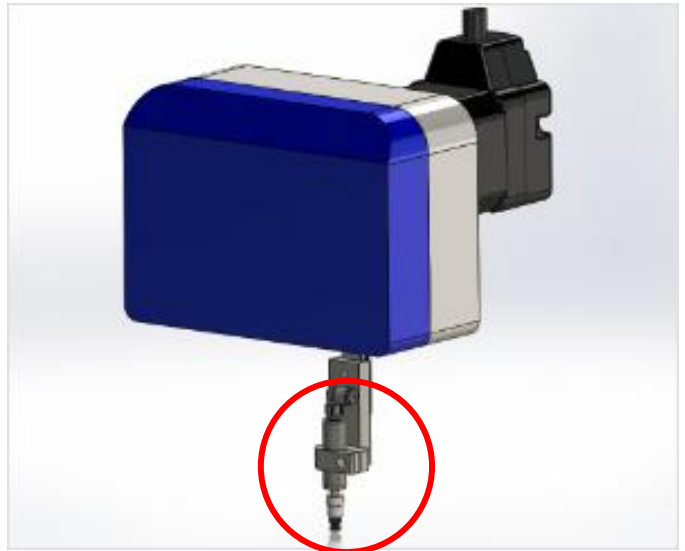
○ワーク表面から撮像

○カメラ撮像位置まで
ワークを搬送し、
ワーク裏面から撮像



(画像)検査に使用できます。

ツール取付例



Z軸に吸着ハンド等のツールを取り付けて使用します。
(上記写真の赤丸部分)

ツールは、お客様にて御準備下さい。

ツールには、フローティング機構を取付けることを
お勧めします。

ツールは、別途設計製作も可能です。

製品仕様

タイプ		ハイスピード		ロングストローク		ブロック モーション
性能	機種名	PPU40	PPU60	PPU80	PPU120	PPU100
ストローク (mm)	X	40	60	80	120	100
	Z	20	30	45	68	15
	Z(ストレート部)	5	5	13	18	5
最小サイクルタイム (秒/1往復)		※ 0.28	0.3	0.4	0.5	0.5
最小サイクルタイム時の 最大可搬質量(g)		※ 15	15	70	80	50
最大可搬質量(g)		※ 15	50	100	150	75
繰返し位置決め精度(mm)		水平方向 ±0.025				
		オーバーシュート 0.05以下				
保証期間 右記回数 または 納入後1年間の いずれか短い		往復 1億2,000万回	往復 1億1,000万回	往復 2,000万回		往復 7,000万回
電源電圧		DC24V				

※ ハンドリングツール・制御等使用状態によって変わります。

※ 記載内容・仕様は、予告なく変更する場合がございます。